



Journée Robotique Mobile

Réseau Métier Roboticiens et Mécatroniciens ²RM

19 octobre 2021

Organisation / Animation du réseau ²RM

Comité de pilotage

- **Laurent Barbé**, Université de Strasbourg, ICube, Strasbourg
- **Arnaud Blanchard**, CNRS, ETIS Cergy-Pontoise
- **Stéphane Bonnet**, CNRS, Heudiasyc, Compiègne
- **Gérald Dherbomez**, CNRS, CRIStAL, Lille
- **Matthieu Herrb**, CNRS, LAAS, Toulouse
- **Pierre Laguillaumie**, Université de Poitiers, PPRIME, Poitiers
- **François Marmoiton**, CNRS, Institut Pascal, Clermont-Ferrand

Outils

- Liste de diffusion : <https://listes.services.cnrs.fr/www/info/2rm>
- Site web : <http://2rm.cnrs.fr/>
- Wiki : <https://wiki.2rm.cnrs.fr>



The screenshot shows the homepage of the Wiki du Réseau Métier des Roboticiens et Mécatroniciens (2RM). The page has a blue header with the title and a navigation menu. The main content area is white with blue accents. It includes a welcome message, a section for 'Accès aux ressources, liste de diffusion et wiki' with a search box and a link to the mailing list, and a section for 'Actualités' with a link to the news page. At the bottom, there is a 'Pages techniques' section with a list of links to various technical pages.

Wiki du Réseau Métier des Roboticiens et Mécatroniciens (²RM)
Bienvenue sur le wiki du Réseau Métier des Roboticiens et Mécatroniciens. Ce réseau est ouvert à l'ensemble des personnels des établissements techniques autour des problématiques de robotique et mécatronique. Il est animé par le Comité de Pilotage. Cliquez sur le bouton et suivez les liens.

Accès aux ressources, liste de diffusion et wiki

Pour vous abonner à la liste de diffusion du réseau, envoyez un courriel avec votre adresse professionnelle en cliquant sur ce lien

Vous pouvez aussi faire la demande directement sur le service de [Listes de diffusion](#) du CNRS.

Pour accéder à ce wiki, envoyez un courriel au comité de pilotage : [2rm-cp@listes.cnrs.fr](#) ou [2rm-cp@cnrs.fr](#)

Actualités

Vous pouvez retrouver l'ensemble des actualités récentes sur le site 2RM : [2RM \(2rm.cnrs.fr/actualites/\)](#)

Pages techniques

- Problématiques temps réels, RTOS, Xenix et en lien les solutions Linux embarqué
- Bus de données et réseaux pour les robots
- Outils de simulation pour le robotique
- Techniques Robotique
- Technologies de localisation
- Intelligence autonome
- RTG et Mécatronique
- Formation Ecole Sup

Projets 2021

Sujet	Dates prévisionnelles	Lieu
Réseaux temps réels (Ethernet et 5G)	novembre 2021	Poitiers
JRS 2022	début 2022	Strasbourg
Journées équipements structurants Tirrex	TBD	CRIStAL ou GIPSA
ANF ROS 20222	4e trimestre 2022	À définir

Programme (matinée)

9h00	Accueil	
9h15	Détection de contexte environmental par GNSS	Florent Feriol (ISAE-SUPAERO)
9h45	Vérification formelle sur robot mobile	Félix Ingrand (LAAS)
10h30	Pause	
10h45	Activité de robotique portuaire au CRISStAL	Mamadou Sarifou Diallo & Gerald Derbhomez (CRISStAL)
11h30	Retour d'expérience sur une campagne d'acquisition de données	Simon Lacroix (LAAS)
12h00	Pause déjeuner	

Programme (après-midi)

13h55	Reprise	
14h00	Présentation axe TIRREX	Roland Lenain (INRAE)
14h30	Services et mécanismes des communications 5G	Philippe Owezarski (LAAS)
15h00	SLAM pour véhicules terrestres : évaluation des méthodes de l'état de l'art sur un véhicule instrumenté	Mohammed Chghaf (Laboratoire des systèmes et applications des technologies de l'information et de l'énergie)
15h45	Pause	
16h00	Le robot SOLO	Thomas Flayols (LAAS)
16h30	Table ronde : quels robots mobiles sur le marché ?	Simon Lacroix et al. (LAAS)
17h00	Fin	